Concise Explanation of JP2001-055052 A

[Abstract]

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a driving device for a vehicle, ensuring a great reduction ratio while constructing the driving device with two offset axes i.e., a first axis and a second axis.

SOLUTION: A generator 2, a motor 3, a planetary reduction gear mechanism 4 and a small gear 5a are arranged on a first axis O1 and a large gear rotatably meshing with the small gear 5a and a differential mechanism 6 for distributing driving force to wheels 11a, 11b are arranged on a second axis O2 offset from the axis O1. Power from the motor 3 is input to the small gear 5a via the planetary reducing gear mechanism 4 and output to the differential mechanism 6 via the large gear 5b rotatably meshing with the gear 5a.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-55052 (P2001-55052A)

(43)公開日 平成13年2月27日(2001.2.27)

| (51) Int.Cl.7 | 識別記号 | FΙ | | テーマコード(参考) |
|---------------|-------|---------|---------|------------|
| B60K | 17/04 | B 6 0 K | 17/04 G | 3D039 |
| | 6/02 | H02K | 7/18 B | 5H607 |
| // H02K | 7/18 | B60K | 9/00 D | • |

審査請求 未請求 請求項の数10 OL (全 14 頁)

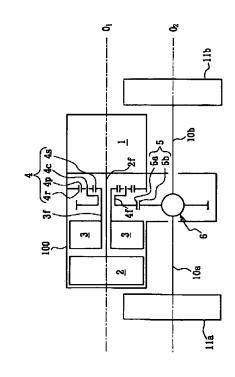
| (21)出願番号 | 特願平11-231244 | (71) 出頭人 000003997 |
|----------|-----------------------|---|
| | | 日産自勁車株式会社 |
| (22)出顧日 | 平成11年8月18日(1999.8.18) | 神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 |
| | | (72)発明者 服部 昇 |
| | | 神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産 |
| | | 自動車株式会社内 |
| | | (74)代理人 100059258 |
| | | 弁理士 杉村 曉秀 (外2名) |
| | | Fターム(参考) 3D039 AA01 AA03 AA05 AB27 AC21 |
| | | AC24 AD11 AD53 |
| | | 5H607 BB01 BB02 CC03 DD03 EE33 |
| | | EE34 FF22 FF24 |
| | | |
| | | |

(54) 【発明の名称】 車両の駆動装置

(57)【要約】

【課題】 オフセットされた第1軸および第2軸の2軸 で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保すること ができる車両の駆動装置を提供する。

【解決手段】 第1軸O1上に、発電機2、電動機3、遊星減速歯車機構4および小歯車5 a を配置すると共に、この軸O1とオフセット位置の第2軸O2上に、小歯車5 a と回転自在に噛み合う大歯車5 b および車輪11 a, 11b に駆動力を分配する差動機構6を配置し、電動機3からの動力は、遊星減速歯車機構4を経て小歯車5 a に入力され、この歯車5 a と回転自在に噛み合う大歯車5 b を介して、差動機構6 に出力される。



2

【特許請求の範囲】

【請求項1】 エンジン回転が入力される発電機を電源 とする電動機からの動力が駆動系を介して車輪を駆動さ せる車両の駆動装置において、

1

前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上に、前記発電機、前記電動機、遊星減速歯車機構および第1の歯車を配置すると共に、前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に、前記第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車および車輪に駆動力を分配する差動機構を配置し、前記電動機からの助力は、前記遊星減速歯車機構を経て10前記第1の歯車に入力され、この歯車と回転自在に噛み合う前記第2の歯車を介して、前記差動機構に出力されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項2】 請求項1において、前記エンジンは、前記電助機、前記遊星減速歯車機構および前記第1の歯車を貫通して前記発電機に接続されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項3】 エンジン回転が入力される発電機を電源 とする電動機からの動力が駆動系を介して車輪を駆動さ せる車両の駆動装置において、

前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上に、前記 発電機、前記電動機および第1の歯車を配置すると共 に、前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に、前記第 1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車、遊星減速歯 車機構および車輪に駆動力を分配する差動機構を配置 し、

前記電動機からの動力は、前記第1の歯車と回転自在に 噛み合う前記第2の歯車を介して前記遊星減速歯車機構 に入力され、該遊星減速歯車機構を経て前記差動機構に 出力されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項4】 請求項1または3において、前記エンジンおよび前記発電機は、前記電動機、前記遊星減速歯車機構および前記第1の歯車から独立したユニットとして配置されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項5】 エンジン回転が入力される発電機を電源 とする電動機からの動力が駆動系を介して車輪を駆動さ せる車両の駆動装置において、

前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上に、第1の歯車を配置すると共に、前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に、前記第1の歯車と回転自在に噛み合う第 402の歯車、前記発電機、前記電動機、遊星減速歯車機構 および車輪に駆動力を分配する差動機構を配置し、

前記エンジンを、該第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車を介して、前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に配した前記発電機に接続し、前記第2軸上に配した前記電動機からの動力は、前記遊星減速歯車機構を経て前記差動機構に出力されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項6】 請求項5において、前記差動機構は、前 車を貫通するシャフトを介して前記発電機および前記電助機、前記遊星減速歯車機構およ 50 とを特徴とする車両の駆動装置。

び前記第2の歯車を貫通するシャフトを介して前記車輪 に接続されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項7】 エンジンからの動力、または、酸エンジン回転が駆動系を介して入力される発電機を電源とする 電動機からの動力が前記駆動系を介して車輪を駆動させる車両の駆動装置において、

前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上に、前記 発電機および前記電動機、トルクスプリット遊星歯車、 遊星歯車減速機構および第1の歯車を配置すると共に、

前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に、前記第1の 歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車および車輪に駆動 力を分配する差動機構を配置し、

前記エンジンおよび前記電動機を前記トルクスプリット遊星歯車の入力としてそれぞれ接続すると共に、該トルクスプリット遊星歯車の出力として前記発電機および前記遊星歯車減速機構を接続し、前記トルクスプリット遊星歯車から出力された前記エンジンからの動力の一部または前記電動機からの動力は、前記遊星減速歯車機構を経て前記第1の歯車に出力され、該第1の歯車と回転自20 在に噛み合う前記第2の歯車を介して、前記差動機構に出力されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項8】 請求項7において、前記エンジンは、前記電動機、前記第1の歯車および前記遊星歯車減速機構を貫通するシャフトを介して前記トルクスプリット遊星歯車に接続されることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項9】 エンジンからの動力、または、該エンジン回転が駆動系を介して入力される発電機を電源とする電動機からの動力が前記駆動系を介して車輪を駆動させる車両の駆動装置において、

30 前記駆助系は、前記エンジンを配した第1軸上に、前記 発電機および前記電動機、トルクスプリット遊星歯車、 第1の歯車を配置すると共に、前記第1軸とオフセット 位置の第2軸上に、前記第1の歯車と回転自在に噛み合 う第2の歯車、遊星減速歯車機構および車輪に駆動力を 分配する差動機構を配置し、

前記エンジンおよび電動機を前記トルクスプリット遊星 歯車の入力としてそれぞれ接続すると共に、該トルクス プリット遊星歯車の出力として前記発電機および前記第 1の歯車を接続し、前記トルクスプリット遊星歯車から 出力された前記エンジンからの動力の一部および電動機 からの動力は、前記第1の歯車と回転自在に嚙み合う前 記第2の歯車を介して前記遊星減速歯車機構に入力さ れ、該遊星減速歯車機構を経て前記差動機構に出力され ることを特徴とする車両の駆動装置。

【請求項10】 請求項9において、前記エンジンは、前記発電機および前記第1の歯車を貫通するシャフトを介して前記トルクスブリット遊星歯車に接続され、前記差助機構は、前記遊星減速歯車機構および前記第2の歯車を貫通するシャフトを介して前記車輪に接続されることを特徴とする車面の駆動装置

3

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、エンジン回転が直 接または間接的に入力される発電機を電源とする電動機 からの動力が駆動系を介して車輪を駆動させる車両の駆 動装置に対して、該装置内の省スペース化を図りつつ、 大きな減速比を確保するための技術に関するものであ る。

[0002]

【従来の技術】まず、車両の駆動装置の従来技術として 10 は、例えば、特開平11-103503号公報に記載の ものがある。これは、一般に、シリアルハイブリッド電 気自動車と呼ばれ、エンジン回転が入力される発電機を 電源とする電動機からの動力が駆動系を介して車輪を駆 動させるものである。

【0003】また、他の従来装置としては、例えば、特 開平9-226392号公報に開示された図9の如きも のがある。これは、一般に、パラレルハイブリッド電気 自動車と呼ばれ、例えば、エンジンからの動力の一部、 または、このエンジン回転が駆動系を介して入力される 20 発電機を電源とする電動機からの動力が前記駆動系を介 して車輪を駆動させるものである。

【0004】図9は、一般的な駆動装置として、トルク スプリット型パラレルハイブリッド電気自動車のトラン スアクスルを例示したスケルトン図である。エンジン 1、発電機2および電動機3は第1軸01上に配置さ れ、エンジン1および電動機3の間に駆動系41が介在す る。駆動系41は、トルクスプリット遊星歯車7、スプロ ケット組8、チェーン9、平行減速歯車組5 および差動 歯車6で構成される。

【0005】エンジン1はトルクスプリット遊星歯車7 のキャリア7 c に接続され、電動機3 はトルクスプリッ ト遊星歯車7のリングギア7 r に接続されている。電動 機3の電源となる発電機2は、トルクスプリット遊星歯 車7のサンギア7sに接続されている。リングギア7r は、スプロケット8aと一体に設けられ、チェーン9を 介して、第2軸O2 に設けられたスプロケット8bに係 合する。

【0006】第2軸02には、スプロケット8bと共に 歯車5aが形成され、この歯車5aは、第3軸O3に形 40 成された歯車5 bと噛合する。また、第3軸03 には、 歯車5bと共に歯車5cが形成され、この歯車5cが第 4軸〇4 に設けられた差動歯車6のデフケースと一体に 回転する歯車5 dと噛合する。差動歯車6の2つのサイ ドギアにはそれぞれ、図示せぬ車輪を駆動させるための ドライブシャフト10a, 10bが接続されている。

【0007】上記駆動装置によれば、エンジン1の回転 が駆動系41を介して発電機2に入力され、この発電機2 を電源とする電動機3からの動力、または、エンジン1 からの動力の一部が駆動系41を介して図示せぬ車輪を駆 50 前記第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車、遊里

動させる。この場合、減速比を得るため、トルクスプリ

ット遊星歯車7および平行減速歯車組5によって、第1 軸01、第2軸02、第3軸03 および第4軸04 にわ たって順次減速していく。

[0008]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上記の従来 装置は4軸で構成されるため、多数の歯車および軸受や チェーンが必要となり、重量、スペース、コストの面で 不利な構成であった。そこで、こうした問題を解消する 方法として、装置を4軸構成から2軸構成に変更する方 法が考えられる。

【0009】ところが、従来装置をそのまま2軸構成と した場合、エンジン1とドライブシャフト10との干渉 を防止するため、2軸間の軸間距離を比較的大きく取ら ざるを得ない。また、この軸間距離では、平行減速歯車 組によって大きな減速比を得ようとすると、最低地上高 や本ユニットの車両前後方向にあるステアリングラック などと干渉を起こす恐れがある。

【0010】従って、現実的には、2軸上の平行滅速歯 車が大きなものとなり得ず、2軸構成では、平行減速歯 車組で大きな減速比を得ることは困難である。

【0011】本発明の解決すべき課題は、上述の事実に 鑑みてなされたものであり、オフセットされた入出力軸 の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保す ることができる車両の駆動装置を提供することである。 [0012]

【課題を解決するための手段】との目的のため、第1発 明による車両の駆動装置は、エンジン回転が入力される 発電機を電源とする電動機からの動力が駆動系を介して 30 車輪を駆動させる車両の駆動装置において、前記駆動系 は、前記エンジンを配した第1軸上に、前記発電機、前 記電動機、遊星減速歯車機構および第1の歯車を配置す ると共に、前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に、 前記第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車および 車輪に駆動力を分配する差動機構を配置し、前記電動機 からの動力は、前記遊星減速歯車機構を経て第1の歯車 に入力され、この歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車 を介して、前記差動機構に出力されることを特徴とする ものである。

【0013】第2発明である車両の駆動装置は、第1発 明において、前記エンジンは、前記電動機、前記遊星減 速歯車機構および前記第1の歯車を貫通して前記発電機 に接続されることを特徴とするものである。

【0014】第3発明である車両の駆動装置は、エンジ ン回転が入力される発電機を電源とする電動機からの動 力が駆動系を介して車輪を駆動させる車両の駆動装置に おいて、前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上 に、前記発電機、前記電動機および第1の歯車を配置す ると共に、前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に、

滅速歯車機構および車輪に駆動力を分配する差動機構を 配置し、前記電動機からの動力は、前記第1の歯車と回 転自在に関み合う第2の歯車を介して遊星減速歯車機構 に入力され、該遊星減速歯車機構を経て前記差動機構に 出力されることを特徴とするものである。

5

【0015】第4発明である車両の駆動装置は、第1ま たは第3発明において、前記エンジンおよび前記発電機 は、前記電動機、前記遊星減速歯車機構および前記第1 の歯車から独立したユニットとして配置されることを特 徴とするものである。

【0016】第5発明である車両の駆動装置は、エンジ ン回転が入力される発電機を電源とする電動機からの動 力が駆動系を介して車輪を駆動させる車両の駆動装置に おいて、前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上 に、第1の歯車を配置すると共に、前記第1軸とオフセ ット位置の第2軸上に、前記第1の歯車と回転自在に噛 み合う第2の歯車、前記発電機、前記電動機、前記遊星 減速歯車機構および車輪に駆動力を分配する差動機構を 配置し、前記エンジンを、該第1の歯車と回転自在に噛 み合う第2の歯車を介して、前記第1軸とオフセット位 20 置の第2軸上に配した前記発電機に接続し、前記第2軸 上に配した前記電動機からの動力は、遊星減速歯車機構 を経て前記差動機構に出力されることを特徴とするもの である。

【0017】第6発明である車両の駆動装置は、第5発 明において、前記差動機構は、前記発電機および前記電 動機、前記遊星減速歯車機構および前記第2の歯車を貫 通するシャフトを介して前記車輪に接続されるから、上 記第5発明の作用効果に加えて、装置内の剛性を高く保 つととができる。

【0018】第7発明である車両の駆動装置は、エンジ ンからの動力、または、該エンジン回転が駆動系を介し て入力される発電機を電源とする電動機からの動力が前 記駆動系を介して車輪を駆動させる車両の駆動装置にお いて、前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上 に、前記発電機および前記電動機、トルクスプリット遊 星歯車、遊星歯車減速機構および第1の歯車を配置する と共に、前記第1軸とオフセット位置の第2軸上に、前 記第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車および車 輪に駆動力を分配する差動機構を配置し、前記エンジン 40 および前記電動機を前記トルクスプリット遊星歯車の入 力としてそれぞれ接続すると共に、該トルクスプリット 遊星歯車の出力として前記発電機および前記遊星歯車減 速機構を接続し、前記トルクスプリット遊星歯車から出 力された前記エンジンからの動力の一部または電動機か らの動力は、前記遊星減速歯車機構を経て前記第1の歯 車に出力され、該第1の歯車と回転自在に噛み合う第2 の歯車を介して、前記差動機構に出力されることを特徴 とするものである。

明において、前記エンジンは、前記電動機、前記第1の 歯車および前記遊星歯車減速機構を貫通するシャフトを 介して前記トルクスプリット遊星歯車に接続されること を特徴とするものである。

【0020】第9発明である車両の駆動装置は、エンジ ンからの動力、または、該エンジン回転が駆動系を介し て入力される発電機を電源とする電動機からの動力が前 記駆動系を介して車輪を駆動させる車両の駆動装置にお いて、前記駆動系は、前記エンジンを配した第1軸上 10 に、前記発電機および前記電動機、トルクスプリット遊 星歯車、第1の歯車を配置すると共に、前記第1軸とオ フセット位置の第2軸上に、前記第1の歯車と回転自在 に噛み合う第2の歯車、遊星減速歯車機構および車輪に 駆動力を分配する差動機構を配置し、前記エンジンおよ び電動機を前記トルクスプリット遊星歯車の入力として それぞれ接続すると共に、該トルクスプリット遊星歯車 の出力として前記発電機および前記第1の歯車を接続 し、前記トルクスプリット遊星歯車から出力された前記 エンジンからの動力の一部および電動機からの動力は、 前記第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車を介し て前記遊星減速歯車機構に入力され、該遊星減速歯車機 構を経て前記差動機構に出力されることを特徴とするも のである。

【0021】第10発明である車両の駆動装置は、第9 発明において、前記エンジンは、前記発電機および前記 第1の歯車を貫通するシャフトを介して前記トルクスプ リット遊星歯車に接続され、前記差動機構は、前記遊星 減速歯車機構および前記第2の歯車を貫通するシャフト を介して前記車輪に接続されることを特徴とするもので 30 ある。

[0022]

【発明の効果】第1発明による車両の駆動装置では、電 動機からの動力は、第1軸上に配した遊星減速歯車機構 を経て第1の減速比を与えられた後、遊星減速歯車機構 から第1の歯車に入力され、この第1の歯車と回転自在 に噛み合う第2の歯車を介して、第1軸からオフセット 位置の第2軸上に配した差動機構に第2の減速比を与え られた状態で出力される。第1の減速が行われる遊星減 速歯車機構は、一般に、コンパクトな構成で大きな減速 比を得られる。この場合、リングギアを固定してサンギ アからの入力をキャリアに出力する遊星減速歯車機構で あれば、最も大きな減速比を得ることができて有効であ

【0023】つまり、第1発明の駆動装置によれば、前 記電動機からの動力が、該電動機を配した第1軸からオ フセット位置の第2軸上に配した差動機構に出力される ため、オフセットされた第1軸および第2軸の2軸で駆 動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保することがで きる。

【0019】第8発明である車両の駆動装置は、第7発 50 【0024】従って、第1発明によれば、多数の歯車お

(5)

よび軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペース、コストの面で有効である。加えて、第1発明によれば、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステアリングラックなどと干渉を起こすことなく、大きな減速比を得ることができる。

【0025】第2発明による車両の駆動装置では、上記第1発明において、前記エンジンが、前記電動機、前記遊星減速歯車機構および前記第1の歯車を貫通して前記発電機に接続されるから、上記第1発明の作用効果に加えて、装置内の剛性を高く保つことができる。

【0026】第3発明による車両の駆動装置では、前記電動機からの動力は、第1軸上に配した第1の歯車に入力され、この第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車を介して、第1の減速比 r 1 が与えられた後、第1軸からオフセット位置の第2軸上に配した遊星減速歯車機構を経て第2の減速比 r 2 を与えられて差動機構に出力される。ここで、第2の減速が行われる遊星減速歯車機構は、一般に、コンパクトな構成で大きな減速比を得られる。この場合、リングギアを固定してサンギアからの入力をキャリアに出力する遊星減速歯車機構であれば、最も大きな減速比を得ることができて有効である。

【0027】つまり、第3発明の駆動装置によれば、前記電動機からの動力が、該電動機を配した第1軸からオフセット位置の第2軸上に配した差動機構に出力されるため、オフセットされた第1軸および第2軸の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保することができる。

【0029】第4発明による車両の駆動装置では、上記第1または第3発明において、前記エンジンおよび前記発電機を、前記電動機、前記遊星減速歯車機構および前記第1の歯車から独立したユニットとして配置したから、上記第1発明の作用効果に加えて、組み立て作業性が向上する。

【0030】第5発明による車両の駆動装置では、エンジンが前記第1の歯車および前記第2の歯車を経て発電機を駆動させ、また、前記電動機からの動力は、前記第2軸上に配した遊星減速歯車機構に入力されて減速比r1が与えられた後、同軸上に配した差動機構に出力される。ここで、前記遊星減速歯車機構では、一般に、コンパクトな構成で大きな減速比が得られる。この場合、リングギアを固定してサンギアからの入力をキャリアに出力する遊星減速歯車機構であれば、最も大きな減速比を得ることができて有効である。

【0031】つまり、エンジン1が第1軸からオフセッ 50 る。

ト位置の第2軸上に配した発電機を駆動させて電気を供給すると共に、上記第1発明と同様、前記電動機からの動力が、該電動機を配した第1軸からオフセット位置の第2軸上に配した差動機構に出力されるため、オフセットされた第1軸および第2軸の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保することができる。

【0032】従って、第5発明の駆動装置によれば、多数の歯車および軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペース、コストの面で有効である。加えて、第5 2 発明によれば、大きな減速比を確保するために、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステアリングラックなどと干渉を起こすことがない。

【0033】第6発明である車両の駆動装置は、第5発明において、前記差動機構は、前記発電機および電動機、前記遊星減速歯車機構および前記第2の歯車を貫通するシャフトを介して前記車輪に接続されるから、上記第5発明の作用効果に加えて、装置内の剛性を高く保つことができる。

【0034】第7発明による車両の駆動装置は、エンジン回転が駆動系を介して入力される発電機を電源とする電動機が前記駆動系を介して車輪を駆動させる場合と、エンジンが前記駆動系を介して車輪を駆動させる場合とに使い分けることができる装置である。

【0035】まず、電動機からの助力は、トルクスプリット遊星歯車を介して遊星減速歯車機構を経て第1の減速比 r 1 が与えられた後、遊星減速歯車機構に設けた第1の歯車に入力され、との第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車を介して、第1軸からオフセット位置の第2軸上に配した差動機構に第2の減速比 r 2 を与えられた状態で出力される。

【0036】次にエンジンからの動力は、トルクスプリット遊星歯車を経て第1の減速比 r 1 が与えられ、続いて、遊星減速歯車機構を経て第2の減速比 r 2 が与えられた後、遊星減速歯車機構から第1の歯車に入力され、この第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車を介して、第1軸からオフセット位置の第2軸上に配した差動機構に第3の減速比 r 3 を与えられた状態で出力される

が向上する。 【0037】 ここで、前記遊星減速歯車機構は、一般 【0030】 第5発明による車両の駆動装置では、エン 40 に、コンパクトな構成で大きな減速比を得られる。この ジンが前記第1の歯車および前記第2の歯車を経て発電 場合、特に、前記遊星減速歯車機構がリングギアを固定 機を駆動させ、また、前記電動機からの動力は、前記第 してサンギアからの入力をキャリアに出力するものであ 2 軸上に配した遊星減速歯車機構に入力されて減速比 r れば、最も大きな減速比を得ることができて有効であ 1 が与えられた後、同軸上に配した差動機構に出力され る。

【0038】つまり、電動機からの動力およびエンジンからの動力の一部が、該電動機を配した第1軸からオフセット位置の第2軸上に配した差助機構に出力されるため、オフセットされた第1軸および第2軸の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保することができ

【0039】従って、第7発明によれば、多数の歯車お よび軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペー ス、コストの面で有効である。加えて、第7発明によれ ば、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステアリ ングラックなどと干渉を起こすことなく、大きな減速比 を得ることができる。

【0040】第8発明による車両の駆動装置では、上記 第7発明において、前記エンジンが、前記電動機、前記 第1の歯車および前記遊星歯車減速機構を貫通するシャ フトを介して前記トルクスプリット遊星歯車に接続され 10 るから、上記第6発明の作用効果に加えて、装置内の剛 性を高く保つことができる。

【0041】第9発明による車両の駆動装置は、エンジ ン回転が駆動系を介して入力される発電機を電源とする 電動機が前記駆動系を介して車輪を駆動させる場合と、 エンジンが前記駆動系を介して車輪を駆動させる場合と に使い分けることができる装置である。

【0042】まず電動機からの動力は、トルクスプリッ ト遊星歯車を介して第1軸上に配した第1の歯車に入力 を介して、第1の減速比r1が与えられた後、第1軸か らオフセット位置の第2軸上に配した遊星減速歯車機構 を経て第2の減速比 r 2 を与えられて差動機構に出力さ れる。

【0043】次にエンジンからの動力は、トルクスプリ ット遊星歯車を経て第1の減速比 r 1 が与えられ、続い て、平行減速歯車組を経て第2の減速比 r 2 が与えられ た後、第1軸からオフセット位置の第2軸上に配した遊 星減速歯車機構に入力され、差動機構に第3の減速比r 3 を与えられた状態で出力される。

【0044】ここで、前記遊星減速歯車機構は、一般 に、コンパクトな構成で大きな減速比を得られる。この 場合、特に、前記遊星減速歯車機構がリングギアを固定 してサンギアからの入力をキャリアに出力するものであ れば、最も大きな減速比を得ることができて有効であ る.

【0045】つまり、第9発明の駆動装置によれば、前 記電動機からの動力の一部および前記エンジンからの動 力が、該電動機を配した第1軸からオフセット位置の第 2軸上に配した差動機構に出力されるため、オフセット 40 介在させた状態に位置決めする。 された第1軸および第2軸の2軸で駆動装置を構成しつ つ、大きな減速比を確保することができる。

【0046】従って、第9発明によれば、多数の歯車お よび軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペー ス、コストの面で有効である。加えて、第9発明によれ ば、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステアリ ングラックなどと干渉を起こすことなく、大きな減速比 を得ることができる。

【0047】第10発明による車両の駆動装置は、上記 第9発明において、前記エンジンが、前記電助機および 50 遊星減速歯車機構4、平行減速歯車組5の小歯車5aを

前記第1の歯車を貫通するシャフトを介して前記トルク スプリット遊星歯車に接続され、前記差動機構は、前記 遊星減速歯車機構および前記第2の歯車を貫通するシャ フトを介して前記車輪に接続されるから、上記第8発明 の作用効果に加えて、装置内の剛性を高く保つことがで きる。

[0048]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を図面 に基づき詳細に説明する。

【0049】図1は、本発明による第1の実施形態とし て例示した電気自動車のパワートレーンの断面図であ り、図2は、図1に示したパワートレーンの作用を説明 するためのスケルトン図である。

【0050】本実施形態は、エンジン回転が入力される 発電機を電源とする電動機が駆動系を介して車輪を駆動 させる駆動装置である。エンジン1は、第1軸O1上に おいて、動力源としての電動機3、第1の減速機構とし ての遊星減速歯車機構4および第2の減速機構としての 平行減速歯車組5を構成する一方の小歯車5 a を貫通す され、この第1の歯車と回転自在に噛み合う第2の歯車 20 るシャフト2fを介して発電機2に接続される。発電機 2は電動機3に対する電源である。

> 【0051】遊星滅速歯車機構4は、中空シャフト3f に形成されたサンギア4sを入力とし、小歯車5aと一 体に取り付けられたキャリア4 cを出力とする。キャリ ア4 cは、複数のピニオンギア4 pを回転自在に支持さ れる。また、遊星減速歯車機構4は、第1の減速比r1 を与え、サンギア4 s に入力された電動機3の回転は、 ケース100に固定されたリングギア4rの内周をピニ オンギア4pが連れ回されることにより、キャリア4c 30 に出力される。

【0052】平行減速歯車組5は、第2の減速比r2を 与え、第1軸O1 上に設けられた第1の歯車としての小 歯車5aと、第2軸O2上に設けられた第2の歯車とし ての大歯車5bとで構成されている。

【0053】このうち、小歯車5aは、中空シャフト4 fを介してキャリア4ck一体に設けられ、この中空シ ャフト4 f にシャフト2 f および中空シャフト3 f を貫 通させることにより、エンジン1と、発電機2および電 動機3との間に小歯車5 a および遊星減速歯車機構4を

【0054】また、小歯車5aと回転自在に噛み合う大 歯車5bは、第1軸O1とオフセット位置の第2軸O2 上に配した差動機構6の外周部に取り付けられている。 差動機構6は、左右両側に駆動力を分散させ、左側から ドライブシャフト10aを介して車輪11aを駆動させると 同時に、右側からドライブシャフト10bを介して車輪11 bを駆動させる。

【0055】即ち、本実施形態における駆動系は、エン ジン1を配した第1軸01上に、発電機2、電動機3、

配置すると共に、第1軸O1 とオフセット位置の第2軸 O2 上に、小歯車5 a と回転自在に噛み合う大歯車5 b および差動機構6を配置したものである。

【0056】次に、第1実施形態の作用を説明する。 【0057】本実施形態は、電動機3からの動力が、第 1軸O1 上に配した遊星減速歯車機構4を経て第1の減 速比 r 1 が与えられた後、電動機 3 と遊星減速歯車機構 4との間に配した小歯車5aに入力され、この小歯車5 aと回転自在に噛み合う大歯車5bを介して、第1軸O 1 からオフセット位置の第2軸O2 上に配した差動機構 10 6に第2の減速比 r 2 を与えられた状態で出力される。 ここで、第1の減速が行われる遊星減速歯車機構4は、 一般に、コンパクトな構成で大きな減速比を得られる。 この場合、遊星減速歯車機構4は、リングギア4rを固 定してサンギア4gからの入力をキャリア4cに出力す

【0058】つまり、電動機3からの動力は、この電動 機3を配した第1軸〇1 からオフセット位置の第2軸〇 2 上に配した差動機構6に出力されるため、オフセット 20 された第1軸〇1 および第2軸〇2 の2軸で駆動装置を 構成しつつ、大きな減速比を確保することができる。

るから、最も大きな減速比を得ることができて有効であ

【0059】従って、本実施形態によれば、多数の歯車 および軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペー ス、コストの面で有効である。加えて、本実施形態によ れば、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステア リングラックなどと干渉を起こすことなく、大きな減速 比を得ることができる。

【0060】また、本実施形態では、エンジン1が電動 発電機2に接続されているから、上記した作用効果に加 えて、駆動装置内の剛性を高く保つことができる。

【0061】図3は、本発明による第2の実施形態とし て例示した電気自動車のパワートレーンの作用を説明す るためのスケルトン図である。なお、図1,2と同一部 分は同一符号をもって説明を省略する。

【0062】この実施形態は、前述した第1実施形態の 他の実施形態であって、エンジン1は、第1軸01上に おいて、遊星減速歯車機構4、小歯車5aおよび電動機 3を貫通するシャフト2 f を介して発電機2に接続さ れ、エンジン1および電動機3と、発電機2との間に遊 星減速歯車機構4および小歯車5aを介在させた状態に 位置決めするものである。

【0063】即ち、本実施形態における駆動系は、第1 実施形態と同様、エンジン1を配した第1軸01上に、 発電機2、電動機3、遊星減速歯車機構4、平行減速歯 車組5の小歯車5aを配置すると共に、第1軸O1とオ フセット位置の第2軸〇2上に、小歯車5aと回転自在 に噛み合う大歯車5 b および差動機構6を配置したもの である。

【0064】次に、第2実施形態の作用を説明する。 【0065】本実施形態は、電動機3からの動力が、第 1軸O1 上に配した遊星減速歯車機構4を経て第1の減 速比 r 1 が与えられた後、電動機3と遊星減速歯車機構 4との間に配した小歯車5aに入力され、この小歯車5 aと回転自在に噛み合う他方の大歯車5bを介して、第 1軸O1 からオフセット位置の第2軸O2 上に配した差 動機構6に第2の減速比 r 2 を与えられた状態で出力さ

【0066】従って、第2実施形態でも、第1実施形態 と同様な作用効果を得ることができる。

【0067】図4は、本発明による第3の実施形態とし て例示した電気自動車のパワートレーンの作用を説明す るためのスケルトン図である。なお、第1,2の実施形 態と同一部分は同一符号をもって説明を省略する。

【0068】本実施形態は、エンジン回転が入力される 発電機を電源とする電動機が駆動系を介して車輪を駆動 させる駆動装置である。エンジン1は、第1軸〇1上に おいて、シャフト2fを介して発電機2と直結し、電動 機3および小歯車5aと独立したユニットを構成する。 電動機3はシャフト30fを介して小歯車5aと結合し、 第1軸O1上に設けられた小歯車5aと、第1軸O1と オフセット位置の第2軸O2 上に設けられた大歯車5 b とで平行減速歯車組5を構成する。小歯車5aおよび大 歯車5bは回転自在に噛み合って、第1の減速比 r1 を 与える。

【0069】遊星減速歯車機構4は、大歯車5 bと一体 に形成された中空シャフト40fに設けたサンギア4sを 入力とし、差動機構6に取り付けられたキャリア4cを 機3、遊星減速歯車機構4および小歯車5aを貫通して 30 出力とする。キャリア4cは、複数のビニオンギア4p を回転自在に支持する。また、遊星減速歯車機構4は、 第2の減速比r2を与え、サンギア4sに入力された電 動機3からの回転は、ケース100に固定されたリング ギア4rの内周をビニオンギア4pが連れ回されること により、キャリア4cに出力される。

> 【0070】また、小歯車5aと回転自在に噛み合う大 歯車5bは、第1軸O1とオフセット位置の第2軸O2 上に配した差動機構6の外周部に取り付けられている。 差動機構6は、左右両側に駆動力を分散させ、左側から 40 ドライブシャフト10aを介して車輪11aを駆動させると 同時に、右側からドライブシャフト10bを介して車輪11 bを駆動させる。

【0071】即ち、本実施形態における駆動系は、エン ジン1を配した第1軸〇1 上に、発電機2、電動機3 お よび小歯車5aを配置すると共に、第1軸O1 とオフセ ット位置の第2軸O2 上に、小歯車5 a と回転自在に噛 み合う大歯車5 b、遊星減速歯車機構4および差動機構 6を配置したものである。

【0072】次に、第3実施形態の作用を説明する。

50 【0073】本実施形態は、電助機3からの動力が、第

1軸O1上に配した小歯車5aに入力され、この小歯車 5 a と回転自在に噛み合う大歯車 5 b を介して、第1の 減速比r1 が与えられた後、第1軸O1 からオフセット 位置の第2軸O2 上に配した遊星減速歯車機構4を経て 第2の減速比 r 2 を与えられて差動機構6 に出力され る。ここで、第2の減速が行われる遊星減速歯車機構4 は、一般に、コンパクトな構成で大きな減速比を得られ る。この場合、遊星減速歯車機構4は、リングギア4 г を固定してサンギア4 s からの入力をキャリア4 c に出 力するから、最も大きな減速比を得ることができて有効 10 キャリア4cに出力される。この場合、遊星減速歯車機 である。

13

【0074】つまり、電動機3からの動力は、第1,2 実施形態と同様、電動機3を配した第1軸01からオフ セット位置の第2軸〇2上に配した差動機構6に出力さ れるため、オフセットされた第1軸〇1 および第2軸〇 2 の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保 することができる。

【0075】従って、本実施形態によれば、多数の歯車 および軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペー ス、コストの面で有効である。加えて、本実施形態によ 20 れば、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステア リングラックなどと干渉を起こすことなく、大きな減速 比を得ることができる。

【0076】また、本実施形態では、エンジン1および 発電機2を、電動機3、遊星減速歯車機構4、平行減速 歯車組5 および差動機構6 から独立したユニットとして 配置したから、上記作用効果に加えて、組み立て作業性 が向上する。

【0077】なお、エンジン1および発電機2を独立ユ ニットとする実施形態は、第1,2実施形態に採用する 30 ことも可能である。

【0078】図5は、第1、2実施形態の変形例であっ て、電動機3、遊星減速歯車機構4および小歯車5aを 第1軸O1上に配した実施形態に対し、エンジン1およ び発電機2を、電動機3、遊星減速歯車機構4、平行減 速歯車組5および差動機構6から独立したユニットとし て配置した第4実施形態である。この場合の組み立て作 業性に関しても、独立ユニットは有効である。

【0079】図6は、本発明による第5の実施形態とし て例示した電気自動車のパワートレーンの作用を説明す 40 るためのスケルトン図である。なお、第1~3の実施形 態と同一部分は同一符号をもって説明を省略する。

【0080】本実施形態は、エンジン回転が入力される 発電機を電源とする電動機が駆動系を介して車輪を駆動 させる駆動装置である。エンジン1は、第1軸01上に おいて、第1の歯車50aと結合し、この第1の歯車50a と、第1軸O1とオフセット位置の第2軸O2上に設け られた歯車50bとが回転自在に噛み合っている。歯車50 bには発電機2が一体に設けられている。また、第2軸 O2 上には、電動機3および遊星減速歯車機構4が設け 50 機構4を貫通するドライブシャフト10aを介して車輪11

られている。

【0081】遊星減速歯車機構4は、電動機3と一体に 形成された中空シャフト3 f に設けたサンギア4 s を入 力とし、差動機構6に取り付けられたキャリア4cを出 力とする。キャリア4 cは、複数のピニオンギア4 pを 回転自在に支持する。また、遊星減速歯車機構4は、減 速比 r 1 を与え、サンギア 4 s に入力された電動機 3 か らの回転は、ケース100に固定されたリングギア4r の内周をピニオンギア4pが連れ回されることにより、 構4は、リングギア4rを固定してサンギア4sからの 入力をキャリア4 c に出力するから、最も大きな減速比 を得ることができて有効である。

14

【0082】差動機構6は、左右両側に駆動力を分散さ せ、発電機2および電動機3、遊星減速歯車機構4およ び第2の歯車50bを貫通するドライブシャフト10aを 介して車輪11a に接続されることにより、左側からドラ イブシャフト10aを介して車輪11aを駆動させると同時 に、右側からドライブシャフト10bを介して車輪11bを 駆動させる。

【0083】即ち、本実施形態における駆動系は、エン ジン1を配した第1軸O1上に、第1の歯車50aを配置 すると共に、第1軸O1とオフセット位置の第2軸O2 上に、第1の歯車50aと回転自在に噛み合う第2の歯車 50b、発電機2、電動機3、遊星減速歯車機構4 および 差動機構6を配置したものである。

【0084】次に、第5実施形態の作用を説明する。

【0085】本実施形態は、エンジン1が第1の歯車50 aおよび第2の歯車50bを経て第2軸O2 上に配した発 電機2を駆動させ、また、電動機3からの動力は、第2 軸〇2 上に配した遊星減速歯車機構4に入力されて減速 比 r 1 が与えられた後、同軸上に配した差動機構6に出 力される。

【0086】つまり、第1軸O1上に配したエンジン1 が第1軸〇1からオフセット位置の第2軸〇2上に配し た発電機2を駆動させて電気を供給すると共に、第2軸 O2上に配した電動機3からの動力が、第2軸O2 上に 配した遊星減速歯車機構4を介して差動機構6に出力さ れるため、オフセットされた第1軸〇1 および第2軸〇 2 の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保 することができる。

【0087】従って、本実施形態によれば、多数の歯車 および軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペー ス、コストの面で有効である。加えて、本実施形態によ れば、大きな減速比を確保するために、最低地上高や本 装置の車両前後方向にあるステアリングラックなどと干 渉を起こすことがない。

【0088】また、本実施形態では、差動機構6が、第 2の歯車50b、発電機2、電動機3および遊星減速歯車 (9)

aに接続されているから、上記した作用効果に加えて、 駆動装置内の剛性を髙く保つことができる。

【0089】図7は、本発明による第6の実施形態とし て例示した電気自動車のパワートレーンの作用を説明す るためのスケルトン図である。なお、第1~3の実施形 態と同一部分は同一符号をもって説明を省略する。

【0090】本実施形態は、エンジン1からの動力、ま たは、このエンジン1の回転が駆動系を介して入力され る発電機2を電源とする電動機3からの動力が前記駆動 系を介して車輪6を駆動させる駆動装置である。エンジ 10 けることができる。 ン1を配した第1軸〇1上には、電動機3、トルクスプ リット遊星歯車7、第1の減速機構としての遊星減速歯 車機構4、第2の減速機構としての平行減速歯車組5を 構成する小歯車5a および発電機2が配置されている。 【0091】トルクスプリット遊星歯車7は、エンジン

1をシャフト1fを介してキャリア7cに接続すると共 に、電動機3をシャフト30fを介してリングギア7rに 接続してそれぞれを入力とし、また、サンギア7sを中 空シャフト20fを介して発電機2に接続すると共に、リ ングギア7rを中空シャフト7fを介して遊星減速歯車 20 機構4のサンギア4 s に接続してそれぞれを出力とす

【0092】遊星減速歯車機構4は、中空シャフト7 f に形成されたサンギア4sを入力とし、小歯車5aと一 体に取り付けられたキャリア4 cを出力とする。キャリ ア4cは、複数のピニオンギア4pを回転自在に支持さ れる。また、遊星減速歯車機構4は、第1の減速比 r 1 を与え、サンギア4 s に入力された電動機3からの回転 は、ケース100に固定されたリングギア4rの内周を ピニオンギア4 p が連れ回されることにより、キャリア 30 るから、最も大きな減速比を得ることができて有効であ 4 c に出力される。

【0093】平行減速歯車組5は、第2の減速比12を 与え、第1軸O1上に設けられた小歯車5aと、第2軸 O2 上に設けられた大歯車5bとで構成されている。

【0094】このうち、小歯車5aは、中空シャフト4 fを介してキャリア4ck一体に設けられ、この中空シ ャフト4 f にシャフト1 f 、中空シャフト20 f を貫通さ せることにより、エンジン1、発電機2、遊星減速歯車 機構4、トルクスプリット遊星歯車7および電動機3を 位置決めする。

【0095】また、小歯車5aと回転自在に噛み合う大 歯車5bは、第1軸O1とオフセット位置の第2軸O2 上に配した差動機構6の外周部に取り付けられている。 差動機構6は、左右両側に駆動力を分散させ、左側から ドライブシャフト10aを介して車輪11aを駆動させると 同時に、右側からドライブシャフト10bを介して車輪11 bを駆動させる。

【0096】即ち、本実施形態における駆動系は、エン ジン1を配した第1軸O1上に、発電機2および電動機 3、トルクスプリット遊星歯車7、遊星歯車減速機構4 および小歯車5 aを配置すると共に、第1軸01とオフ セット位置の第2軸〇2上に、小歯車5aと回転自在に 噛み合う大歯車5 b および差動機構11を配置したもので ある。

【0097】次に、第6実施形態の作用を説明する。

【0098】本実施形態は、エンジン回転が駆動系を介 して入力される発電機2を電源とする電動機3が前記駆 動系を介して車輪11を駆動させる場合と、エンジン1が 前記駆動系を介して車輪11を駆動させる場合とに使い分

【0099】まず電動機3からの動力は、トルクスプリ ット遊星歯車7を介して遊星減速歯車機構4を経て第1 の減速比 r 1 が与えられた後、遊星減速歯車機構 4 から 小歯車5aに入力され、この小歯車5aと回転自在に噛 み合う大歯車5 bを介して、第1軸O1 からオフセット 位置の第2軸〇2上に配した差動機構6に第2の減速比 r 2 を与えられた状態で出力される。

【0100】次にエンジン1からの動力は、トルクスプ リット遊星歯車7を経て第1の減速比 r 1 が与えられ、 続いて、遊星減速歯車機構4を経て第2の減速比 r 2 が 与えられた後、遊星滅速歯車機構4から小歯車5 a に入 力され、この小歯車5aと回転自在に噛み合う大歯車5 bを介して、第1軸O1からオフセット位置の第2軸O 2上に配した差動機構6に第3の減速比 r 3を与えられ た状態で出力される。

【0101】ここで、遊星減速歯車機構4は、一般に、 コンパクトな構成で大きな減速比を得られる。この場 合、特に、遊星減速歯車機構4は、リングギア4rを固 定してサンギア4mからの入力をキャリア4mに出力す る。

【0102】つまり、電動機3からの動力およびエンジ ン1からの動力の一部が、電動機3を配した第1軸01 からオフセット位置の第2軸〇2上に配した差動機構6 に出力されるため、オフセットされた第1軸O1 および 第2軸〇2の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速 比を確保することができる。

【0103】従って、本実施形態によれば、多数の歯車 および軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペー 40 ス、コストの面で有効である。加えて、本実施形態によ れば、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステア リングラックなどと干渉を起こすことなく、大きな減速 比を得ることができる。

【0104】また、本実施形態では、エンジン1が電助 機3、小歯車5aおよび遊星減速歯車機構4を貫通する シャフト1fを介してトルクスプリット遊星歯車7に接 続されているから、上記した作用効果に加えて、駆動装 置内の剛性を髙く保つことができる。

【0105】図8は、本発明による第7の実施形態とし 50 て例示した電気自動車のパワートレーンの作用を説明す (10)

るためのスケルトン図である。なお、第1~3の実施形態と同一部分は同一符号をもって説明を省略する。

【0106】本実施形態は、エンジン1からの動力、または、このエンジン1の回転が駆動系を介して入力される発電機2を電源とする電動機3からの動力が前記駆動系を介して車輪6を駆動させる駆動装置である。エンジン1を配した第1軸O1上には、電動機3、トルクスプリット遊星歯車7、第2の減速機構としての平行減速歯車組5を構成する小歯車5aおよび発電機2が配置されている。

【0107】トルクスプリット遊星歯車7は、エンジン 1をシャフト1fを介してキャリア7cに接続すると共 に、電動機3をシャフト30fを介してリングギア7rに 接続してそれぞれを入力とし、また、サンギア7sを中 空シャフト20fを介して発電機2に接続すると共に、リ ングギア7rを中空シャフト7fを介して小歯車5aに 接続してそれぞれを出力とする。

【0108】平行減速歯車組5は、第2の減速比r2を与え、第1軸O1上に設けられた小歯車5aと、第2軸O2上に設けられた大歯車5bとで構成されている。 【0109】とのうち、小歯車5aは、中空シャフト7

fを介してリングギアファに一体に設けられ、この中空シャフトフ f にシャフト 1 f、中空シャフト 20 f を貫通させることにより、エンジン 1、発電機 2、小歯車 5 a および電動機 3 を位置決めする。

【0110】遊星減速歯車機構4は、大歯車5 b と一体に形成された中空シャフト40fに設けたサンギア4 s を入力とし、差動機構6に取り付けられたキャリア4 c を出力とする。キャリア4 c は、複数のビニオンギア4 p を回転自在に支持する。また、遊星減速歯車機構4は、第2の減速比r2を与え、サンギア4 s に入力された電動機3からの回転は、ケース100に固定されたリングギア4 r の内周をビニオンギア4 p が連れ回されることにより、キャリア4 c に出力される。

【0111】差動機構6は、左右両側に駆動力を分散させ、左側からドライブシャフト10aを介して車輪11aを駆動させると同時に、右側からドライブシャフト10bを介して車輪11bを駆動させる。

【0112】つまり、本実施形態における駆動系は、エンジン1を配した第1軸O1上に、発電機2、小歯車5 40 a、トルクスプリット遊星歯車7および電動機3を配置すると共に、第1軸O1とオフセット位置の第2軸O2上に、大歯車5b、遊星減速歯車機構4および差動機構6を配置したものである。

【0113】次に、第7実施形態の作用を説明する。

【0114】本実施形態は、エンジン回転が駆動系を介して入力される発電機2を電源とする電動機3が前記駆動系を介して車輪11を駆動させる場合と、エンジン1が前記駆動系を介して車輪11を駆動させる場合とに使い分けることができる。

【0115】まず電動機3からの動力は、トルクスプリット遊星歯車7を介して第1軸〇上に配した小歯車5 a に入力され、この小歯車5 a と回転自在に噛み合う大歯車5 bを介して、第1の減速比 r 1 が与えられた後、第1軸〇1 からオフセット位置の第2軸〇2 上に配した遊星減速歯車機構4を経て第2の減速比 r 2 を与えられて差動機構6に出力される。

【0116】次にエンジン1からの動力は、トルクスプリット遊星歯車7を経て第1の減速比 r 1 が与えられ、 10 続いて、平行減速歯車組5を経て第2の減速比 r 2 が与

えられた後、第1軸O1からオフセット位置の第2軸O2上に配した遊星減速歯車機構4に入力され、差動機構6に第3の減速比r3を与えられた状態で出力される。【0117】ここで、遊星減速歯車機構4は、一般に、コンパクトな構成で大きな減速比を得られる。この場合、特に、遊星減速歯車機構4は、リングギア4rを固定してサンギア4sからの入力をキャリア4cに出力するから、最も大きな減速比を得ることができて有効である。

20 【0118】つまり、エンジン1からの動力の一部および電動機3からの動力は、電動機3を配した第1軸O1からオフセット位置の第2軸O2上に配した差動機構6に出力されるため、オフセットされた第1軸O1および第2軸O2の2軸で駆動装置を構成しつつ、大きな減速比を確保することができる。

【0119】従って、本実施形態によれば、多数の歯車 および軸受やチェーンが不要となるため、重量、スペー ス、コストの面で有効である。加えて、本実施形態によ れば、最低地上高や本装置の車両前後方向にあるステア 30 リングラックなどと干渉を起こすことなく、大きな減速 比を得ることができる。

【0120】また、本実施形態では、エンジン1が、発電機2および小歯車5 aを貫通するシャフト1 fを介してトルクスプリット遊星歯車7に接続され、差動機構6は、遊星減速歯車機構4および大歯車5 bを貫通するドライブシャフト10aを介して車輪11に接続されるから、上記した作用効果に加えて、駆動装置内の剛性を高く保つことができる。

【図面の簡単な説明】

② 【図1】 本発明である車両の駆動装置の第1の実施形態を示した電気自動車のパワートレーンの断面図である。

【図2】 同実施形態におけるパワートレーンの作用を 説明するためのスケルトン図である。

【図3】 第2の実施形態におけるパワートレーンの作用を説明するためのスケルトン図である。

【図4】 第3の実施形態におけるパワートレーンの作用を説明するためのスケルトン図である。

【図5】 第4の実施形態におけるパワートレーンの作50 用を説明するためのスケルトン図である。

【図6】 第5の実施形態におけるパワートレーンの作用を説明するためのスケルトン図である。

19

【図7】 第6の実施形態におけるパワートレーンの作用を説明するためのスケルトン図である。

【図8】 第7の実施形態におけるパワートレーンの作用を説明するためのスケルトン図である。

【図9】 従来技術である車両の駆動装置を例示した電気自動車のパワートレーンの作用を説明するためのスケルトン図である。

【符号の説明】

1 エンジン

1f シャフト

2 発電機

3 電動機

3 f 中空シャフト

4 遊星減速歯車機構

4c キャリア

4f 中空シャフト

4 p ピニオンギア

4 s サンギア

4r リングギア

* 5 平行減速歯車組

5a 小歯車(第1の歯車)

5 b 大歯車(第2の歯車)

7 トルクスプリット遊星歯車

7c キャリア

7p ビニオンギア

7s サンギア

7 r リングギア

7 f 中空シャフト

10 20f 中空シャフト

30f シャフト

40f シャフト

41 駆動系

50 平行歯車組

50a, 50b 歯車

6 差動機構

10a, 10b ドライブシャフト

11a, 11b 車輪

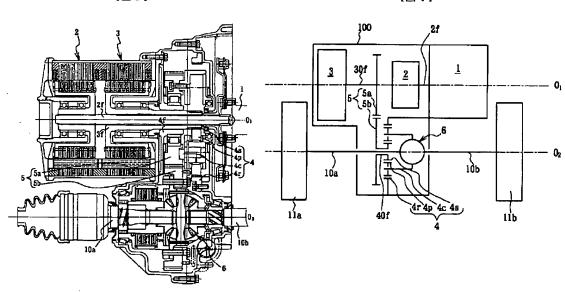
1.00 ケース

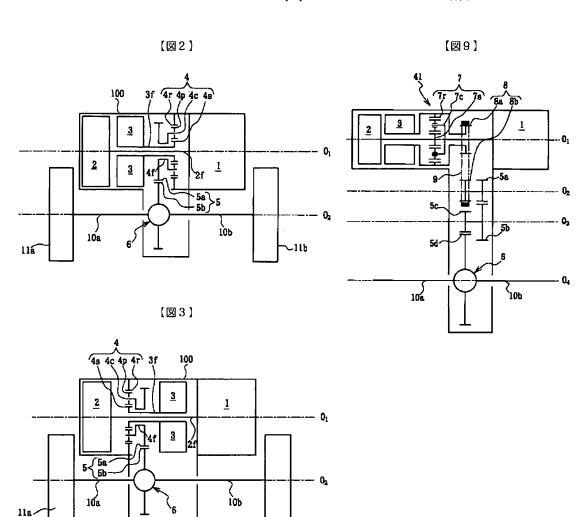
20 O1 第1軸

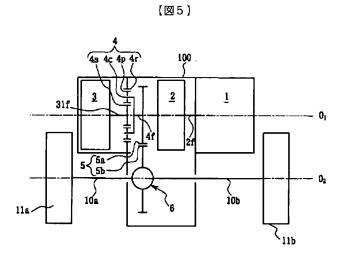
* O2 第2軸

[図1]

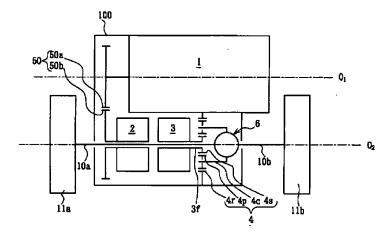
[図4]



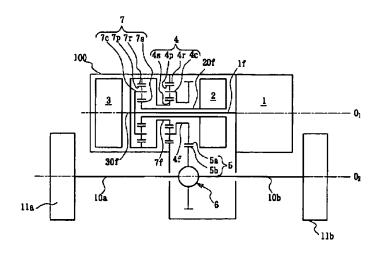




【図6】



[図7]



【図8】

(14)

